

## Работа от внешнего потенциометра.

### Постановка задачи:

Требуется регулирование скорости в диапазоне от  $f_{\text{мин}}$  до  $f_{\text{макс}}$  с помощью внешнего потенциометра. Сигнал задания – напряжение в диапазоне от 0 до 10 В.

### Схема подключения:

В данном примере рассмотрим схему подключения внешнего потенциометра и кнопок управления:

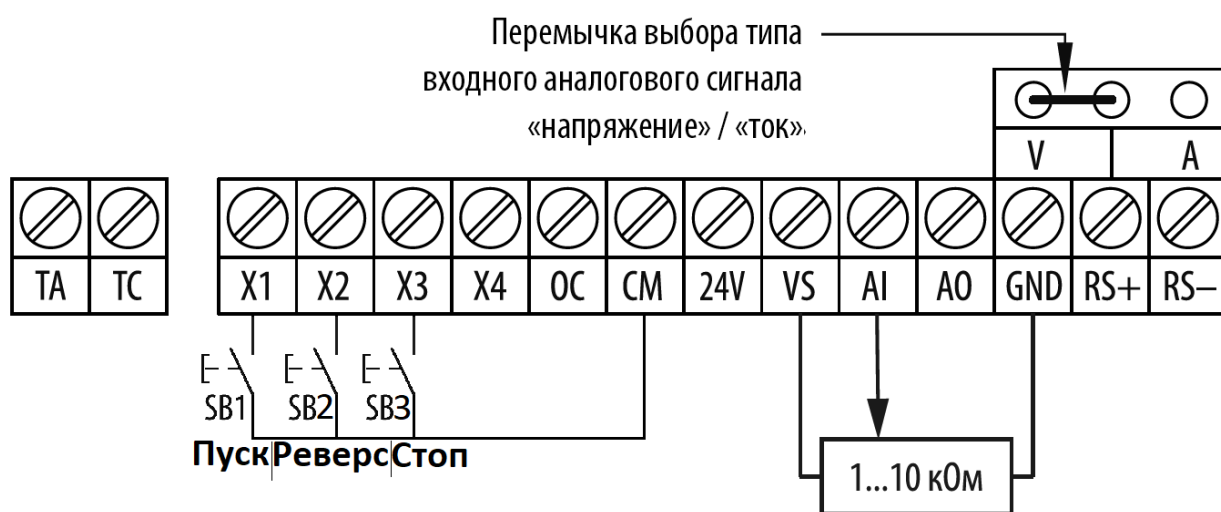


Рисунок 1. Схема подключения внешнего потенциометра к KIPPRIBOR AFD-L.

*Важно:* убедитесь, что переключатель находится в нужном положении

### Алгоритм управления:

- 1) Пуск АД осуществляется нажатием кнопки, подключённой к клемме X1.
- 2) Изменение скорости происходит по средствам внешнего потенциометра.
- 3) Реверс двигателя осуществляется нажатием кнопки X2.
- 4) Остановка АД осуществляется нажатием кнопки, подключённой к клемме X3.

В данном примере будут использованы следующие значения переменных:

Таблица 1, Значение переменных.

Параметр	Значение
$f_{\text{мин}}$	0
$f_{\text{макс}}$	50

Эти значения могут быть изменены в зависимости от решаемой задачи, поэтому они выделены зеленым цветом в списке параметров (табл. 3).

Для достижения максимальной эффективности, для начала необходимо перевести преобразователь частоты в векторный режим и провести автонастройку параметров двигателя (автоматическая адаптация двигателя).

#### **Автоматическая адаптация двигателя:**

*Таблица 2, Переменные для проведения ААД.*

<b>№</b>	<b>Код</b>	<b>Наименование</b>	<b>Знач.</b>	<b>Примечание</b>
<b>1</b>	F7.00	Выбор режима управления	1	Векторный бездатчиковый режим управления
<b>2</b>	F7.01	Номинальная мощность электродвигателя	-	Согласно шильдику двигателя
<b>3</b>	F7.02	Номинальное напряжение двигателя	-	Согласно шильдику двигателя
<b>4</b>	F7.03	Номинальный ток электродвигателя	-	Согласно шильдику двигателя
<b>5</b>	F7.04	Номинальная частота электродвигателя.	-	Согласно шильдику двигателя
<b>6</b>	F7.05	Номинальная скорость вращения электродвигателя	-	Согласно шильдику двигателя
<b>7</b>	F7.15	Автонастройка параметров двигателя	1	Автонастройка включена

После нажатия на кнопку “RUN”, начнётся автонастройка двигателя. По завершении измерения параметров электродвигателя значение параметра [F7.15] автоматически сбрасывается на «0», а значения измеренных параметров сохраняются во внутреннюю память ПЧ (значение параметров [F7.06] ... [F7.08] обновится автоматически).

Теперь запрограммируем интересующую нас конфигурацию.

## Список параметров.

Таблица 3, Список параметров.

№	Код	Наименование	Знач.	Примечание
1	F0.00	Способ задания частоты	1	Внешний аналоговый сигнал или потенциометр
2	F0.02	Способ управления командами «Пуск»/«Стоп» и электродвигателем.	1021	Трёхпроводный режим управления с реверсом
3	F0.03	Нижний предел частоты	0	Гц ( $f_{\text{мин}}$ )
4	F0.04	Верхний предел частоты	50	Номинальная паспортная скорость, Гц ( $f_{\text{макс}}$ )
5	F0.05	Время разгона	5	Стандартное значения для предотвращения перегрузок
6	F0.06	Время торможения	5	Стандартное значения для предотвращения перегрузок
7	F0.12	Номинальная частота электродвигателя.	50	Согласно шильдику двигателя
8	F0.13	Номинальное напряжение электродвигателя	-	Согласно шильдику двигателя
9	F1.00	Нижний предел входного сигнала AI	0	0 В
10	F1.01	Верхний предел входного сигнала AI	10	10 В
11	F1.08	Назначение функции на дискретный вход X1	11	Пуск
12	F1.09	Назначение функции на дискретный вход X2	12	Реверс
13	F1.10	Назначение функции на дискретный вход X3	9	Стоп
14	F2.07	Коэффициент защиты электродвигателя от перегрузки по току	110	Стандартное значение *(1)
15	F2.19	Число пар полюсов электродвигателя	2	Согласно шильдику двигателя

### Примечания

1) Коэффициент считается как:  $\frac{\text{Номинальный ток двигателя}}{\text{Номинальный ток ПЧ}} \cdot 100\%$ ;